## ПРИЛОЖЕНИЕ

В этом приложении комментарии предваряются символом решетки #

# Расчет длины куба для моделирования BOX\_SIZE = LJ\_SIGMA \* (PI \* N / (6.0 \* PHI)) \*\* (1.0 / 3.0)

# Подключение пакета ESPResSo

SYSTEM = espressomd.System(box\_l = (BOX\_
SIZE, BOX\_SIZE, BOX\_SIZE))

SYSTEM.time step = TIME STEP

# Мы представляем взаимодействие между частицами как несвязное взаимодействие и в качестве потенциала взаимодействия используем потенциал Леннарда-Джонса. Здесь мы используем упомянутый выше  $r_{cut}$ , чтобы получить отталкивающее взаимолействие.

SYSTEM.non\_bonded\_inter[0, 0].lennard\_jones. set\_params(epsilon = LJ\_EPSILON, sigma = LJ\_ SIGMA, cutoff = LJ\_CUT, shift = "auto") # Задание стохастического равномерного распределения направлений моментов частиц в пространстве

np.random.seed(seed = SEED)

DIP PHI = 2.0 \* PI \* np.random.random((N, 1))

DIP\_COS\_THETA = 2.0 \* np.random. random((N, 1)) - 1.0

DIP\_SIN\_THETA = np.sin(np.arccos(DIP\_COS\_THETA))

DIP = np.hstack((DIP\_SIN\_THETA \* np.sin(DIP\_PHI), DIP\_SIN\_THETA \* np.cos(DIP\_PHI), DIP\_COS\_THETA))

# Задание параметров для установления термодинамического равновесия

 $POS = BOX\_SIZE * np.random.random((N, 3))$ 

PARTICLES = SYSTEM.part.add(pos = POS, rotation = N \* [(1, 1, 1)], dip = DIP)

SYSTEM.integrator.set\_steepest\_descent(f\_max= = 0.0, gamma = 0.1, max displacement = 0.05)

# Мы применяем алгоритм наискорейшего спуска, чтобы исключить возможные перекрытия частиц.

while SYSTEM.analysis.energy()["total"] > 5 \* KT \* N: SYSTEM.integrator.run(20)