



ИТОГИ НАУКИ И ТЕХНИКИ.
Современная математика и ее приложения.
Тематические обзоры.
Том 213 (2022). С. 96–109
DOI: 10.36535/0233-6723-2022-213-96-109

УДК 517.9; 531.01

СИСТЕМЫ С КОНЕЧНЫМ ЧИСЛОМ СТЕПЕНЕЙ СВОБОДЫ
С ДИССИПАЦИЕЙ: АНАЛИЗ И ИНТЕГРИРУЕМОСТЬ.
III. СИСТЕМЫ НА КАСАТЕЛЬНЫХ РАССЛОЕНИЯХ
ГЛАДКИХ n -МЕРНЫХ МНОГООБРАЗИЙ

© 2022 г. М. В. ШАМОЛИН

Аннотация. Работа является третьей частью обзора по вопросам интегрируемости систем с любым числом n степеней свободы (первая часть: Итоги науки и техники. Современная математика и ее приложения. Тематические обзоры. — 2022. — 211. — С. 41–74; вторая часть: Итоги науки и техники. Современная математика и ее приложения. Тематические обзоры. — 2022. — 212. — С. 139–148). Обзор состоит из трех частей. В первой части подробно изложена порождающая задача из динамики многомерного твердого тела, помещенного в неконсервативное поле сил. Во второй части рассмотрены более общие динамические системы на касательных расслоениях к n -мерной сфере. В данной третьей части рассматриваются динамические системы на касательных расслоениях к достаточно обширному классу других гладких многообразий. Доказаны теоремы о достаточных условиях интегрируемости рассматриваемых динамических систем в классе трансцендентных функций.

Ключевые слова: динамическая система с большим числом степеней свободы, интегрируемость, трансцендентный первый интеграл.

SYSTEMS WITH DISSIPATION
WITH A FINITE NUMBER OF DEGREES OF FREEDOM:
ANALYSIS AND INTEGRABILITY.
III. SYSTEMS ON THE TANGENT BUNDLES
OF SMOOTH n -DIMENSIONAL MANIFOLDS

© 2022 M. V. SHAMOLIN

ABSTRACT. This paper is the third part of a survey on the integrability of systems with a large number n of degrees of freedom (the first part: *Itogi Nauki Tekhn. Sovr. Mat. Prilozh. Temat. Obzory*, **211** (2022), pp. 41–74; the second part: *Itogi Nauki Tekhn. Sovr. Mat. Prilozh. Temat. Obzory*, **212** (2022), pp. 139–148). The review consists of three parts. In the first part, the primordial problem from the dynamics of a multidimensional rigid body placed in a nonconservative force field is described in detail. The second part is devoted to more general dynamical systems on the tangent bundles to the n -dimensional sphere. In this third part, we discuss dynamical systems on the tangent bundles to smooth manifolds of a sufficiently wide class. Theorems on sufficient conditions for the integrability of the considered dynamical systems in the class of transcendental functions are proved.

Keywords and phrases: dynamical system with a large number of degrees of freedom, integrability, transcendental first integral.

AMS Subject Classification: 34Cxx, 70Cxx

Введение. Данная работа является обзорной по проблеме интегрируемости неконсервативных систем с n степенями свободы (ранее были опубликованы аналогичные работы по системам с четырьмя и пятью степенями свободы). Если конфигурационное многообразие системы — гладкое n -мерное многообразие, то его касательное (кокасательное) расслоение имеет естественную структуру фазового пространства системы, увеличивая вдвое количество фазовых переменных.

Поскольку мы имеем дело с неконсервативными системами, а именно с системами, в которых в определенном роде присутствует так называемая диссипация переменного знака (в одних областях фазового пространства присутствует «собственно» диссипация — некое рассеяние полной энергии, которая не сохраняется, а в других — подкачка энергии, т.е. формально — «рассеяние» с противоположным знаком), то ни о каком полном списке даже непрерывных (автономных) первых интегралов не может идти и речи (см. [6, 22, 30, 33]).

Работа состоит из трех частей. В первой части (см. [71]) проведен достаточно подробный анализ некоторой естественной порождающей задачи из динамики n -мерного твердого тела, помещенного в неконсервативное поле сил, при этом в системе присутствует также гладкое управление. При естественных предположениях данная задача редуцируется к динамическим системам на касательном расслоении $(n - 1)$ -мерной сферы и обладает полным набором, вообще говоря, трансцендентных первых интегралов, выражающихся через конечные комбинации элементарных функций. Трансцендентность в данном случае понимается в смысле теории функций комплексного переменного, когда у функции имеются существенно особые точки (см. также [5, 24, 31, 41]).

Во второй части (см. [72]) рассмотрены более общие динамические системы на касательном расслоении к n -мерной сфере. Указанные системы обобщают системы, рассмотренные ранее в первой части. При этом системы более общего вида включают также и классическую задачу о движении точки по n -мерной сфере, где при некоторых условиях также получены полные наборы, вообще говоря, трансцендентных первых интегралов (см. также [50, 51, 53]).

В данной третьей части рассмотрены динамические системы на касательных расслоениях к достаточно обширным классам гладких n -мерных многообразий; для таких систем также предъявлены достаточные условия интегрируемости.

3. СИСТЕМЫ НА КАСАТЕЛЬНЫХ РАССЛОЕНИЯХ К ГЛАДКОМУ n -МЕРНОМУ МНОГООБРАЗИЮ

Выше было показано, что изучение n -мерного обобщенного сферического маятника в неконсервативном поле сил приводит к динамической системе на касательном расслоении к $(n - 1)$ -мерной сфере, при этом метрика специального вида на ней индуцирована дополнительной группой симметрий. В данном случае динамические системы, описывающие движение такого маятника, обладают диссипацией переменного знака, и полный список первых интегралов состоит из трансцендентных функций, выражающихся через конечную комбинацию элементарных функций.

Выше был также введен класс задач о движении точки по гладкой $(n - 1)$ -мерной поверхности, при этом метрика на ней индуцирована евклидовой метрикой объемлющего n -мерного пространства. В ряде случаев в системах с силовым полем с диссипацией также удастся найти полный список первых интегралов, состоящий из трансцендентных функций. Необходимо отметить, что полученные результаты особенно важны в смысле присутствия в системе именно неконсервативного поля сил.

В данном разделе показана интегрируемость некоторых классов динамических систем на касательном расслоении к гладкому n -мерному многообразию (об аналогичных исследованиях на касательных расслоениях к многообразиям размерностей 2, 3 и 4 см. [66–68]). При этом силовые поля обладают так называемой переменной диссипацией и обобщают ранее рассмотренные.

3.1. Уравнения геодезических при замене координат и их первые интегралы. Как известно, в случае n -мерного гладкого риманова многообразия M^n с координатами (α, β) , $\beta = (\beta_1, \dots, \beta_{n-1})$, и аффинной связностью $\Gamma_{jk}^i(x)$ уравнения геодезических линий на касательном расслоении $T_*M^n\{\dot{\alpha}, \dot{\beta}_1, \dots, \dot{\beta}_{n-1}; \alpha, \beta_1, \dots, \beta_{n-1}\}$, $\alpha = x^1$, $\beta_1 = x^2, \dots, \beta_{n-1} = x^n$, $x = (x^1, \dots, x^n)$,

имеют следующий вид (дифференцирование берется по натуральному параметру):

$$\ddot{x}^i + \sum_{j,k=1}^n \Gamma_{jk}^i(x) \dot{x}^j \dot{x}^k = 0, \quad i = 1, \dots, n. \quad (3.1.1)$$

Изучим структуру уравнений (3.1.1) при изменении координат на касательном расслоении T_*M^n . Рассмотрим обратимую почти всюду замену координат касательного пространства, зависящую от точки x многообразия:

$$\dot{x}^i = \sum_{j=1}^n R^{ij}(x) z_j, \quad z_j = \sum_{i=1}^n T_{ji}(x) \dot{x}^i; \quad (3.1.2)$$

при этом R^{ij} , T_{ji} , $i, j = 1, \dots, n$, — функции от $x^1, \dots, x^n$, а также $RT = E$, где $R = (R^{ij})$, $T = (T_{ji})$. Назовем также уравнения (3.1.2) *новыми кинематическими соотношениями*, т.е. соотношениями на касательном расслоении T_*M^n .

Справедливы следующие тождества:

$$\dot{z}_j = \sum_{i=1}^n \dot{T}_{ji} \dot{x}^i + \sum_{i=1}^n T_{ji} \ddot{x}^i, \quad \dot{T}_{ji} = \sum_{k=1}^n T_{ji,k} \dot{x}^k, \quad (3.1.3)$$

где

$$T_{ji,k} = \frac{\partial T_{ji}}{\partial x^k}, \quad j, i, k = 1, \dots, n.$$

Подставляя в (3.1.3) уравнения (3.1.1), имеем:

$$\dot{z}_i = \sum_{j,k=1}^n T_{ij,k} \dot{x}^j \dot{x}^k - \sum_{j,p,q=1}^n T_{ij} \Gamma_{pq}^j \dot{x}^p \dot{x}^q, \quad (3.1.4)$$

при этом в последней системе вместо $\dot{x}^i$, $i = 1, \dots, n$, надо подставить формулы (3.1.2), в результате чего в правой части последнего равенства будет стоять квадратичная форма по переменным z_j . Другими словами, равенство (3.1.4) можно переписать в виде

$$\dot{z}_i + \sum_{j,k=1}^n Q_{ijk} \dot{x}^j \dot{x}^k \Big|_{(3.1.2)} = 0, \quad (3.1.5)$$

где

$$Q_{ijk}(x) = \sum_{s=1}^n T_{is}(x) \Gamma_{jk}^s(x) - T_{ij,k}(x). \quad (3.1.6)$$

Предложение 3.1.1. Система (3.1.1) в той области, где $\det R(x) \neq 0$, эквивалентна составной системе (3.1.2), (3.1.4).

Таким образом, результат перехода от уравнений геодезических (3.1.1) к эквивалентной системе уравнений (3.1.2), (3.1.4) зависит как от замены переменных (3.1.2) касательного пространства (т.е. вводимых новых кинематических соотношений), так и от аффинной связности $\Gamma_{jk}^i(x)$.

3.2. Достаточно общий случай. Рассмотрим далее достаточно общий случай задания кинематических соотношений в следующем виде:

$$\dot{\alpha} = -z_n, \quad (3.2.1a)$$

$$\dot{\beta}_1 = z_{n-1} f_1(\alpha), \quad (3.2.1b)$$

$$\dot{\beta}_2 = z_{n-2} f_2(\alpha) g_1(\beta_1), \quad (3.2.1c)$$

$$\dot{\beta}_3 = z_{n-3} f_3(\alpha) g_2(\beta_1) h_1(\beta_2), \quad (3.2.1d)$$

$$\dots\dots\dots$$

$$\dot{\beta}_{n-1} = z_1 f_{n-1}(\alpha) g_{n-2}(\beta_1) h_{n-3}(\beta_2) \dots i_1(\beta_{n-2}), \quad (3.2.1e)$$

где $f_k(\alpha)$, $k = 1, \dots, n-1$, $g_l(\beta_1)$, $l = 1, \dots, n-2$, $h_m(\beta_2)$, $m = 1, \dots, n-3, \dots$, $i_1(\beta_{n-2})$ — гладкие функции на своей области определения. Такие координаты $z_1, \dots, z_n$ в касательном пространстве вводятся тогда, когда рассматриваются следующие классы уравнений геодезических (в частности, на многомерных поверхностях вращения) с $n(n-1)$ ненулевыми коэффициентами связности:

$$\ddot{\alpha} + \Gamma_{11}^\alpha(\alpha, \beta)\dot{\beta}_1^2 + \dots + \Gamma_{n-1, n-1}^\alpha(\alpha, \beta)\dot{\beta}_{n-1}^2 = 0, \quad (3.2.2a)$$

$$\ddot{\beta}_1 + 2\Gamma_{\alpha 1}^1(\alpha, \beta)\dot{\alpha}\dot{\beta}_1 + \Gamma_{22}^1(\alpha, \beta)\dot{\beta}_2^2 + \dots + \Gamma_{n-1, n-1}^1(\alpha, \beta)\dot{\beta}_{n-1}^2 = 0, \quad (3.2.2b)$$

$$\ddot{\beta}_2 + 2\Gamma_{\alpha 2}^2(\alpha, \beta)\dot{\alpha}\dot{\beta}_2 + 2\Gamma_{12}^2(\alpha, \beta)\dot{\beta}_1\dot{\beta}_2 + \Gamma_{33}^2(\alpha, \beta)\dot{\beta}_3^2 + \dots + \Gamma_{n-1, n-1}^2(\alpha, \beta)\dot{\beta}_{n-1}^2 = 0, \quad (3.2.2c)$$

$$\begin{aligned} \ddot{\beta}_3 + 2\Gamma_{\alpha 3}^3(\alpha, \beta)\dot{\alpha}\dot{\beta}_3 + 2\Gamma_{13}^3(\alpha, \beta)\dot{\beta}_1\dot{\beta}_3 + 2\Gamma_{23}^3(\alpha, \beta)\dot{\beta}_2\dot{\beta}_3 + \\ + \Gamma_{44}^3(\alpha, \beta)\dot{\beta}_4^2 + \dots + \Gamma_{n-1, n-1}^3(\alpha, \beta)\dot{\beta}_{n-1}^2 = 0, \end{aligned} \quad (3.2.2d)$$

.....

$$\begin{aligned} \ddot{\beta}_{n-2} + 2\Gamma_{\alpha, n-2}^{n-2}(\alpha, \beta)\dot{\alpha}\dot{\beta}_{n-2} + 2\Gamma_{1, n-2}^{n-2}(\alpha, \beta)\dot{\beta}_1\dot{\beta}_{n-2} + \dots \\ \dots + 2\Gamma_{n-3, n-2}^{n-2}(\alpha, \beta)\dot{\beta}_{n-3}\dot{\beta}_{n-2} + \Gamma_{n-1, n-1}^{n-2}(\alpha, \beta)\dot{\beta}_{n-1}^2 = 0, \end{aligned} \quad (3.2.2e)$$

$$\ddot{\beta}_{n-1} + 2\Gamma_{\alpha, n-1}^{n-1}(\alpha, \beta)\dot{\alpha}\dot{\beta}_{n-1} + 2\Gamma_{1, n-1}^{n-1}(\alpha, \beta)\dot{\beta}_1\dot{\beta}_{n-1} + \dots + 2\Gamma_{n-2, n-1}^{n-1}(\alpha, \beta)\dot{\beta}_{n-2}\dot{\beta}_{n-1} = 0, \quad (3.2.2f)$$

т.е. остальные коэффициенты связности равны нулю.

В случае (3.2.1) уравнения (3.1.4) примут вид

$$\begin{aligned} \dot{z}_1 = \left[2\Gamma_{\alpha, n-1}^{n-1}(\alpha, \beta) + Df_{n-1}(\alpha) \right] z_1 z_n - \left[2\Gamma_{1, n-1}^{n-1}(\alpha, \beta) + Dg_{n-2}(\beta_1) \right] f_1(\alpha) z_1 z_{n-1} - \\ - \left[2\Gamma_{2, n-1}^{n-1}(\alpha, \beta) + Dh_{n-3}(\beta_2) \right] f_2(\alpha) g_1(\beta_1) z_1 z_{n-2} - \dots - \\ - \left[2\Gamma_{n-2, n-1}^{n-1}(\alpha, \beta) + Di_1(\beta_{n-2}) \right] f_{n-2}(\alpha) g_{n-3}(\beta_1) h_{n-4}(\beta_2) \dots r_1(\beta_{n-3}) z_1 z_2, \end{aligned} \quad (3.2.3a)$$

$$\begin{aligned} \dot{z}_2 = \left[2\Gamma_{\alpha, n-2}^{n-2}(\alpha, \beta) + Df_{n-2}(\alpha) \right] z_2 z_n - \left[2\Gamma_{1, n-2}^{n-2}(\alpha, \beta) + Dg_{n-3}(\beta_1) \right] f_1(\alpha) z_2 z_{n-1} - \dots - \\ - \left[2\Gamma_{n-3, n-2}^{n-2}(\alpha, \beta) + Dr_1(\beta_{n-3}) \right] f_{n-3}(\alpha) g_{n-4}(\beta_1) h_{n-5}(\beta_2) \dots s_1(\beta_{n-4}) z_2 z_3 - \\ - \Gamma_{n-1, n-1}^{n-2}(\alpha, \beta) \frac{f_{n-1}^2(\alpha)}{f_{n-2}(\alpha)} \frac{g_{n-2}^2(\beta_1)}{g_{n-3}(\beta_1)} \frac{h_{n-3}^2(\beta_2)}{h_{n-4}(\beta_2)} \dots \frac{r_2^2(\beta_{n-3})}{r_1(\beta_{n-3})} i_1^2(\beta_{n-2}) z_1^2, \end{aligned} \quad (3.2.3b)$$

.....

$$\begin{aligned} \dot{z}_{n-1} = \left[2\Gamma_{\alpha 1}^1(\alpha, \beta) + Df_1(\alpha) \right] z_{n-1} z_n - \Gamma_{22}^1(\alpha, \beta) \frac{f_2^2(\alpha)}{f_1(\alpha)} g_1^2(\beta_1) z_{n-2}^2 - \dots - \\ - \Gamma_{n-1, n-1}^1(\alpha, \beta) \frac{f_{n-1}^2(\alpha)}{f_1(\alpha)} g_{n-2}^2(\beta_1) h_{n-3}^2(\beta_2) \dots i_1^2(\beta_{n-2}) z_1^2, \end{aligned} \quad (3.2.3c)$$

$$\begin{aligned} \dot{z}_n = \Gamma_{11}^\alpha f_1^2(\alpha) z_{n-1}^2 + \Gamma_{22}^\alpha f_2^2(\alpha) g_1^2(\beta_1) z_2^2 + \dots + \\ + \Gamma_{n-1, n-1}^\alpha f_{n-1}^2(\alpha) g_{n-2}^2(\beta_1) h_{n-3}^2(\beta_2) \dots i_1^2(\beta_{n-2}) z_1^2; \end{aligned} \quad (3.2.3d)$$

здесь $DQ(q) = d \ln |Q(q)|/dq$, и уравнения (3.2.2) почти всюду эквивалентны составной системе (3.2.1), (3.2.3) на касательном расслоении $T_* M^n \{z_n, \dots, z_1; \alpha, \beta_1, \dots, \beta_{n-1}\}$.

Для полного интегрирования системы (3.2.1), (3.2.3) необходимо знать, вообще говоря, $2n-1$ независимых первых интегралов. В нашем случае их нужно знать меньше, что будет показано ниже.

Предложение 3.2.1. Если всюду на своей области определения выполняется система $n(n-1)/2$ равенств

$$2\Gamma_{\alpha 1}^1(\alpha, \beta) + Df_1(\alpha) + \Gamma_{11}^\alpha(\alpha, \beta)f_1^2(\alpha) \equiv 0, \quad (3.2.4a)$$

.....

$$2\Gamma_{\alpha, n-1}^{n-1}(\alpha, \beta) + Df_{n-1}(\alpha) + \Gamma_{n-1, n-1}^\alpha(\alpha, \beta)f_{n-1}^2(\alpha)g_{n-2}^2(\beta_1)h_{n-3}^2(\beta_2) \dots i_1^2(\beta_{n-2}) \equiv 0, \quad (3.2.4b)$$

$$\left[2\Gamma_{12}^2(\alpha, \beta) + Dg_1(\beta_1) \right] f_1^2(\alpha) + \Gamma_{22}^1(\alpha, \beta)f_2^2(\alpha)g_1^2(\beta_1) \equiv 0, \quad (3.2.4c)$$

.....

$$\begin{aligned} & \left[2\Gamma_{1, n-1}^{n-1}(\alpha, \beta) + Dg_{n-2}(\beta_1) \right] f_1^2(\alpha) + \\ & + \Gamma_{n-1, n-1}^1(\alpha, \beta)f_{n-1}^2(\alpha)g_{n-2}^2(\beta_1)h_{n-3}^2(\beta_2) \dots i_1^2(\beta_{n-2}) \equiv 0, \end{aligned} \quad (3.2.4d)$$

.....

$$\begin{aligned} & \left[2\Gamma_{n-2, n-1}^{n-1}(\alpha, \beta) + Di_1(\beta_{n-2}) \right] f_{n-2}^2(\alpha)g_{n-3}^2(\beta_1)h_{n-4}^2(\beta_2) \dots r_1^2(\beta_{n-3}) + \\ & + \Gamma_{n-1, n-1}^{n-2}(\alpha, \beta)f_{n-1}^2(\alpha)g_{n-2}^2(\beta_1)h_{n-3}^2(\beta_2) \dots i_1^2(\beta_{n-2}) \equiv 0, \end{aligned} \quad (3.2.4e)$$

то система (3.2.1), (3.2.3) имеет аналитический первый интеграл вида

$$\Phi_1(z_n, \dots, z_1) = z_1^2 + \dots + z_n^2 = C_1^2 = \text{const}. \quad (3.2.5)$$

На первый взгляд вопрос наличия первого интеграла достаточно простого вида (3.2.5) не «заслуживает» решения такой достаточно сложной системы квазилинейных уравнений (3.2.4) (которая содержит, вообще говоря, уравнения в частных производных, вырождающиеся в обыкновенные). В работе будет применен подход, позволяющий с помощью решения системы (3.2.4) успешно находить полные наборы первых интегралов систем с диссипацией.

Можно доказать отдельную теорему существования решения $f_k(\alpha)$, $k = 1, \dots, n-1$, $g_l(\beta_1)$, $l = 1, \dots, n-2$, $h_m(\beta_2)$, $m = 1, \dots, n-3, \dots, i_1(\beta_{n-2})$ системы (3.2.4) квазилинейных уравнений для наличия аналитического первого интеграла (3.2.5) для системы (3.2.1), (3.2.3) уравнений геодезических (3.2.2). Но в дальнейшем при изучении динамических систем с диссипацией полная группа условий (3.2.4) нам не потребуется. Тем не менее, в дальнейшем будем предполагать в уравнениях (3.2.1) выполнение условий

$$f_1(\alpha) = \dots = f_{n-1}(\alpha) = f(\alpha), \quad (3.2.6)$$

при этом функции $g_l(\beta_1)$, $l = 1, \dots, n-2$, $h_m(\beta_2)$, $m = 1, \dots, n-3, \dots, i_1(\beta_{n-2})$ должны удовлетворять преобразованным уравнениям из (3.2.4):

$$2\Gamma_{12}^2(\alpha, \beta) + Dg_1(\beta_1) + \Gamma_{22}^1(\alpha, \beta)g_1^2(\beta_1) \equiv 0, \quad (3.2.7a)$$

.....

$$2\Gamma_{1, n-1}^{n-1}(\alpha, \beta) + Dg_{n-2}(\beta_1) + \Gamma_{n-1, n-1}^1(\alpha, \beta)g_{n-2}^2(\beta_1)h_{n-3}^2(\beta_2) \dots i_1^2(\beta_{n-2}) \equiv 0, \quad (3.2.7b)$$

.....

$$\begin{aligned} & 2\Gamma_{n-2, n-1}^{n-1}(\alpha, \beta) + Di_1(\beta_{n-2})g_{n-3}^2(\beta_1)h_{n-4}^2(\beta_2) \dots r_1^2(\beta_{n-3}) + \\ & + \Gamma_{n-1, n-1}^{n-2}(\alpha, \beta)g_{n-2}^2(\beta_1)h_{n-3}^2(\beta_2) \dots i_1^2(\beta_{n-2}) \equiv 0. \end{aligned} \quad (3.2.7c)$$

Таким образом, функции $g_l(\beta_1)$, $l = 1, \dots, n-2$, $h_m(\beta_2)$, $m = 1, \dots, n-3, \dots, i_1(\beta_{n-2})$ зависят от коэффициентов связности через систему (3.2.7), а ограничения на функцию $f(\alpha)$ будут даны ниже.

Предложение 3.2.2. Если выполнены свойства (3.2.6), (3.2.7) и справедливы равенства

$$\Gamma_{\alpha 1}^1(\alpha, \beta) = \dots = \Gamma_{\alpha, n-1}^{n-1}(\alpha, \beta) = \Gamma_1(\alpha), \quad (3.2.8)$$

то система (3.2.1), (3.2.3) имеет гладкий первый интеграл следующего вида:

$$\Phi_2(z_{n-1}, \dots, z_1; \alpha) = \sqrt{z_1^2 + \dots + z_{n-1}^2} \Phi_0(\alpha) = C_2 = \text{const}, \quad (3.2.9)$$

$$\Phi_0(\alpha) = f(\alpha) \exp \left\{ 2 \int_{\alpha_0}^{\alpha} \Gamma_1(b) db \right\}.$$

Предложение 3.2.3. Если выполнены условия предложения 3.2.2, имеют место равенства

$$g_1(\beta_1) = \dots = g_{n-2}(\beta_1) = g(\beta_1), \quad (3.2.10)$$

$$\Gamma_{12}^2(\alpha, \beta) = \dots = \Gamma_{1,n-1}^{n-1}(\alpha, \beta) = \Gamma_2(\beta_1), \quad (3.2.11)$$

то система (3.2.1), (3.2.3) имеет гладкий первый интеграл следующего вида:

$$\Phi_3(z_{n-2}, \dots, z_1; \alpha, \beta_1) = \sqrt{z_1^2 + \dots + z_{n-2}^2} \Phi_0(\alpha) \Psi_1(\beta_1) = C_3 = \text{const}, \quad (3.2.12)$$

$$\Psi_1(\beta_1) = g(\beta_1) \exp \left\{ 2 \int_{\beta_{10}}^{\beta_1} \Gamma_2(b) db \right\}.$$

Далее применяем по индукции вышеизложенные рассуждения и приходим к следующему утверждению.

Предложение 3.2.4. Если выполнены условия предложений 3.2.2, 3.2.3, ... и при этом справедливо равенство

$$\Gamma_{n-2,n-1}^{n-1}(\alpha, \beta) = \Gamma_{n-1}(\beta_{n-2}), \quad (3.2.13)$$

то система (3.2.1), (3.2.3) имеет гладкий первый интеграл следующего вида:

$$\Phi_n(z_1; \alpha, \beta_1, \dots, \beta_{n-2}) = z_1 \Phi_0(\alpha) \Psi_1(\beta_1) \dots \Psi_{n-2}(\beta_{n-2}) = C_n = \text{const}, \quad (3.2.14)$$

$$\Psi_{n-2}(\beta_{n-2}) = i(\beta_{n-2}) \exp \left\{ 2 \int_{\beta_{20}}^{\beta_{n-2}} \Gamma_3(b) db \right\}, \quad i(\beta_{n-2}) = i_1(\beta_{n-2}). \quad (3.2.15)$$

Предложение 3.2.5. Если выполнены условия предложений 3.2.2, 3.2.3, ..., 3.2.4, то система (3.2.1), (3.2.3) имеет первый интеграл следующего вида:

$$\Phi_{n+1}(z_{n-2}, \dots, z_1; \alpha, \beta) = \beta_{n-1} \pm \int_{\beta_{n-20}}^{\beta_{n-2}} \frac{C_n i(b)}{\sqrt{C_{n-1}^2 \Phi_{n-2}^2(b) - C_n^2}} db = C_{n+1} = \text{const}. \quad (3.2.16)$$

Набор первых интегралов (3.2.5), (3.2.9), (3.2.12), ..., (3.2.14), (3.2.16) является полным набором независимых первых интегралов системы (3.2.1), (3.2.3) при вышеперечисленных условиях (то, что полный набор состоит из $n+1$, а не из $2n-1$, первых интегралов, будет показано ниже).

Вопрос о гладкости первого интеграла (3.2.16) не так прост. В принципе, он может выражаться через конечную комбинацию элементарных функций и даже являться функцией рациональной. Но поскольку в рассматриваемой динамической системе отсутствуют асимптотические предельные множества, то функция (3.2.16) не может быть трансцендентной с точки зрения комплексного анализа. Действительно, у нее отсутствуют существенно особые точки. Но с точки зрения теории элементарных функций она может быть трансцендентной.

3.3. Уравнения движения в потенциальном силовом поле и их первые интегралы.

Теперь несколько модифицируем систему (3.2.1), (3.2.3) при условиях (3.2.6)–(3.2.8), (3.2.10), (3.2.11), ..., (3.2.13), получив систему консервативную. А именно наличие силового поля характеризует достаточно гладкий коэффициент $F(\alpha)$ во втором уравнении системы (3.3.1). Рассматриваемая система на касательном расслоении $T_*M^n\{z_n, \dots, z_1; \alpha, \beta_1, \dots, \beta_{n-1}\}$ примет вид

$$\dot{\alpha} = -z_n, \quad (3.3.1a)$$

$$\begin{aligned} \dot{z}_n = & F(\alpha) + \Gamma_{11}^\alpha(\alpha, \beta)f^2(\alpha)z_{n-1}^2 + \Gamma_{22}^\alpha(\alpha, \beta)f^2(\alpha)g^2(\beta_1)z_2^2 + \dots + \\ & + \Gamma_{n-1, n-1}^\alpha(\alpha, \beta)f^2(\alpha)g^2(\beta_1)h^2(\beta_2) \dots i^2(\beta_{n-2})z_1^2, \end{aligned} \quad (3.3.1b)$$

$$\begin{aligned} \dot{z}_{n-1} = & \left[2\Gamma_1(\alpha) + Df(\alpha) \right] z_{n-1}z_n - \Gamma_{22}^1(\alpha, \beta)f(\alpha)g^2(\beta_1)z_{n-2}^2 - \dots - \\ & - \Gamma_{n-1, n-1}^1(\alpha, \beta)f(\alpha)g^2(\beta_1)h^2(\beta_2) \dots i^2(\beta_{n-2})z_1^2, \end{aligned} \quad (3.3.1c)$$

.....

$$\begin{aligned} \dot{z}_2 = & \left[2\Gamma_1(\alpha) + Df(\alpha) \right] z_2z_n - \left[2\Gamma_2(\beta_1) + Dg(\beta_1) \right] f(\alpha)z_2z_{n-1} - \dots - \\ & - \left[2\Gamma_{n-2}(\beta_{n-3}) + Dr(\beta_{n-3}) \right] f(\alpha)g(\beta_1)h(\beta_2) \dots s(\beta_{n-4})z_2z_3 - \\ & - \Gamma_{n-1, n-1}^{n-2}(\alpha, \beta)f(\alpha)g(\beta_1)h(\beta_2) \dots r(\beta_{n-3})i^2(\beta_{n-2})z_1^2, \end{aligned} \quad (3.3.1d)$$

$$\begin{aligned} \dot{z}_1 = & \left[2\Gamma_1(\alpha) + Df(\alpha) \right] z_1z_n - \left[2\Gamma_2(\beta_1) + Dg(\beta_1) \right] f_1(\alpha)z_1z_{n-1} - \\ & - \left[2\Gamma_3(\beta_2) + Dh(\beta_2) \right] f(\alpha)g(\beta_1)z_1z_{n-2} - \dots - \\ & - \left[2\Gamma_{n-1}(\beta_{n-2}) + Di(\beta_{n-2}) \right] f(\alpha)g(\beta_1)h(\beta_2) \dots r(\beta_{n-3})z_1z_2, \end{aligned} \quad (3.3.1e)$$

$$\dot{\beta}_1 = z_{n-1}f(\alpha), \quad (3.3.1f)$$

$$\dot{\beta}_2 = z_{n-2}f(\alpha)g(\beta_1), \quad (3.3.1g)$$

$$\dot{\beta}_3 = z_{n-3}f(\alpha)g(\beta_1)h(\beta_2), \quad (3.3.1h)$$

.....

$$\dot{\beta}_{n-1} = z_1f(\alpha)g(\beta_1)h(\beta_2) \dots i(\beta_{n-2}), \quad (3.3.1i)$$

и она почти всюду эквивалентна следующей системе:

$$\begin{aligned} \ddot{\alpha} + F(\alpha) + \Gamma_{11}^\alpha(\alpha, \beta)\dot{\beta}_1^2 + \dots + \Gamma_{n-1, n-1}^\alpha(\alpha, \beta)\dot{\beta}_{n-1}^2 &= 0, \\ \ddot{\beta}_1 + 2\Gamma_1(\alpha)\dot{\alpha}\dot{\beta}_1 + \Gamma_{22}^1(\alpha, \beta)\dot{\beta}_2^2 + \dots + \Gamma_{n-1, n-1}^1(\alpha, \beta)\dot{\beta}_{n-1}^2 &= 0, \\ \ddot{\beta}_2 + 2\Gamma_1(\alpha)\dot{\alpha}\dot{\beta}_2 + 2\Gamma_2(\beta_1)\dot{\beta}_1\dot{\beta}_2 + \Gamma_{33}^2(\alpha, \beta)\dot{\beta}_3^2 + \dots + \Gamma_{n-1, n-1}^2(\alpha, \beta)\dot{\beta}_{n-1}^2 &= 0, \\ \ddot{\beta}_3 + 2\Gamma_1(\alpha)\dot{\alpha}\dot{\beta}_3 + 2\Gamma_2(\beta_1)\dot{\beta}_1\dot{\beta}_3 + 2\Gamma_3(\beta_2)\dot{\beta}_2\dot{\beta}_3 + \Gamma_{44}^3(\alpha, \beta)\dot{\beta}_4^2 + \dots + \Gamma_{n-1, n-1}^3(\alpha, \beta)\dot{\beta}_{n-1}^2 &= 0, \\ &\dots\dots\dots \\ \ddot{\beta}_{n-2} + 2\Gamma_1(\alpha)\dot{\alpha}\dot{\beta}_{n-2} + 2\Gamma_2(\beta_1)\dot{\beta}_1\dot{\beta}_{n-2} + \dots + 2\Gamma_{n-2}(\beta_{n-3})\dot{\beta}_{n-3}\dot{\beta}_{n-2} + \Gamma_{n-1, n-1}^{n-2}(\alpha, \beta)\dot{\beta}_{n-1}^2 &= 0, \\ \ddot{\beta}_{n-1} + 2\Gamma_1(\alpha)\dot{\alpha}\dot{\beta}_{n-1} + 2\Gamma_2(\beta_1)\dot{\beta}_1\dot{\beta}_{n-1} + \dots + 2\Gamma_{n-1}(\beta_{n-2})\dot{\beta}_{n-2}\dot{\beta}_{n-1} &= 0. \end{aligned}$$

Предложение 3.3.1. Если выполнены условия предложения 3.2.1, то система (3.3.1) имеет гладкий первый интеграл следующего вида:

$$\Phi_1(z_n, \dots, z_1; \alpha) = z_1^2 + \dots + z_n^2 + F_1(\alpha) = C_1 = \text{const}, \quad F_1(\alpha) = 2 \int_{\alpha_0}^{\alpha} F(b)db. \quad (3.3.2)$$

Предложение 3.3.2. Если выполнены условия предложений 3.2.2, 3.2.3, ..., 3.2.4, то система (3.3.1) имеет гладкие первые интегралы вида (3.2.9), (3.2.12), ..., (3.2.14).

Предложение 3.3.3. Если выполнены условия предложения 3.2.5, то система (3.3.1) имеет первый интеграл вида (3.2.16).

Набор первых интегралов (3.3.2), (3.2.9), (3.2.12), ..., (3.2.14), (3.2.16) является полным набором независимых первых интегралов системы (3.3.1) при вышеперечисленных условиях (то, что полный набор состоит из $n + 1$, а не из $2n - 1$ первых интегралов, будет показано ниже).

Вопрос о гладкости первого интеграла (3.2.16) по-прежнему не так прост. Поскольку в рассматриваемой динамической системе даже при наличии гладкого консервативного силового поля отсутствуют асимптотические предельные множества, то функция (3.2.16) не может быть трансцендентной с точки зрения комплексного анализа (у нее отсутствуют существенно особые точки). Но с точки зрения теории элементарных функций она может быть трансцендентной (см. также [29]).

3.4. Уравнения движения в силовом поле с диссипацией и их первые интегралы.

Теперь усложним систему (3.3.1) и получим систему с диссипацией. А именно наличие диссипации (вообще говоря, знакопеременной) характеризует достаточно гладкий коэффициент $b\delta(\alpha)$ в первом уравнении следующей системы:

$$\dot{\alpha} = -z_n + b\delta(\alpha), \quad (3.4.1a)$$

$$\begin{aligned} \dot{z}_n = & F(\alpha) + \Gamma_{11}^\alpha(\alpha, \beta)f^2(\alpha)z_{n-1}^2 + \Gamma_{22}^\alpha(\alpha, \beta)f^2(\alpha)g^2(\beta_1)z_2^2 + \dots + \\ & + \Gamma_{n-1, n-1}^\alpha(\alpha, \beta)f^2(\alpha)g^2(\beta_1)h^2(\beta_2) \dots i^2(\beta_{n-2})z_1^2, \end{aligned} \quad (3.4.1b)$$

$$\begin{aligned} \dot{z}_{n-1} = & \left[2\Gamma_1(\alpha) + Df(\alpha) \right] z_{n-1}z_n - \Gamma_{22}^1(\alpha, \beta)f(\alpha)g^2(\beta_1)z_{n-2}^2 - \dots - \\ & - \Gamma_{n-1, n-1}^1(\alpha, \beta)f(\alpha)g^2(\beta_1)h^2(\beta_2) \dots i^2(\beta_{n-2})z_1^2, \end{aligned} \quad (3.4.1c)$$

.....

$$\begin{aligned} \dot{z}_2 = & \left[2\Gamma_1(\alpha) + Df(\alpha) \right] z_2z_n - \left[2\Gamma_2(\beta_1) + Dg(\beta_1) \right] f(\alpha)z_2z_{n-1} - \dots - \\ & - \left[2\Gamma_{n-2}(\beta_{n-3}) + Dr(\beta_{n-3}) \right] f(\alpha)g(\beta_1)h(\beta_2) \dots s(\beta_{n-4})z_2z_3 - \\ & - \Gamma_{n-1, n-1}^{n-2}(\alpha, \beta)f(\alpha)g(\beta_1)h(\beta_2) \dots r(\beta_{n-3})i^2(\beta_{n-2})z_1^2, \end{aligned} \quad (3.4.1d)$$

$$\begin{aligned} \dot{z}_1 = & \left[2\Gamma_1(\alpha) + Df(\alpha) \right] z_1z_n - \left[2\Gamma_2(\beta_1) + Dg(\beta_1) \right] f_1(\alpha)z_1z_{n-1} - \\ & - \left[2\Gamma_3(\beta_2) + Dh(\beta_2) \right] f(\alpha)g(\beta_1)z_1z_{n-2} - \dots - \\ & - \left[2\Gamma_{n-1}(\beta_{n-2}) + Di(\beta_{n-2}) \right] f(\alpha)g(\beta_1)h(\beta_2) \dots r(\beta_{n-3})z_1z_2, \end{aligned} \quad (3.4.1e)$$

$$\dot{\beta}_1 = z_{n-1}f(\alpha), \quad (3.4.1f)$$

$$\dot{\beta}_2 = z_{n-2}f(\alpha)g(\beta_1), \quad (3.4.1g)$$

$$\dot{\beta}_3 = z_{n-3}f(\alpha)g(\beta_1)h(\beta_2), \quad (3.4.1h)$$

.....

$$\dot{\beta}_{n-1} = z_1f(\alpha)g(\beta_1)h(\beta_2) \dots i(\beta_{n-2}), \quad (3.4.1i)$$

которая почти всюду эквивалентна следующей системе:

$$\begin{aligned} \ddot{\alpha} - b\dot{\alpha}\delta'(\alpha) + F(\alpha) + \Gamma_{11}^\alpha(\alpha, \beta)\dot{\beta}_1^2 + \dots + \Gamma_{n-1, n-1}^\alpha(\alpha, \beta)\dot{\beta}_{n-1}^2 &= 0, \\ \ddot{\beta}_1 - b\dot{\beta}_1\delta(\alpha)W(\alpha) + 2\Gamma_1(\alpha)\dot{\alpha}\dot{\beta}_1 + \Gamma_{22}^1(\alpha, \beta)\dot{\beta}_2^2 + \dots + \Gamma_{n-1, n-1}^1(\alpha, \beta)\dot{\beta}_{n-1}^2 &= 0, \\ \ddot{\beta}_2 - b\dot{\beta}_2\delta(\alpha)W(\alpha) + 2\Gamma_1(\alpha)\dot{\alpha}\dot{\beta}_2 + 2\Gamma_2(\beta_1)\dot{\beta}_1\dot{\beta}_2 + \Gamma_{33}^2(\alpha, \beta)\dot{\beta}_3^2 + \dots + \Gamma_{n-1, n-1}^2(\alpha, \beta)\dot{\beta}_{n-1}^2 &= 0, \\ \ddot{\beta}_3 - b\dot{\beta}_3\delta(\alpha)W(\alpha) + 2\Gamma_1(\alpha)\dot{\alpha}\dot{\beta}_3 + 2\Gamma_2(\beta_1)\dot{\beta}_1\dot{\beta}_3 + \\ &+ 2\Gamma_3(\beta_2)\dot{\beta}_2\dot{\beta}_3 + \Gamma_{44}^3(\alpha, \beta)\dot{\beta}_4^2 + \dots + \Gamma_{n-1, n-1}^3(\alpha, \beta)\dot{\beta}_{n-1}^2 = 0, \end{aligned}$$

.....

$$\ddot{\beta}_{n-2} - b\dot{\beta}_{n-2}\delta(\alpha)W(\alpha) + 2\Gamma_1(\alpha)\dot{\alpha}\dot{\beta}_{n-2} + 2\Gamma_2(\beta_1)\dot{\beta}_1\dot{\beta}_{n-2} + \dots + \\ + 2\Gamma_{n-2}(\beta_{n-3})\dot{\beta}_{n-3}\dot{\beta}_{n-2} + \Gamma_{n-1,n-1}^{n-2}(\alpha, \beta)\dot{\beta}_{n-1}^2 = 0,$$

$$\ddot{\beta}_{n-1} - b\dot{\beta}_{n-1}\delta(\alpha)W(\alpha) + 2\Gamma_1(\alpha)\dot{\alpha}\dot{\beta}_{n-1} + 2\Gamma_2(\beta_1)\dot{\beta}_1\dot{\beta}_{n-1} + \dots + 2\Gamma_{n-1}(\beta_{n-2})\dot{\beta}_{n-2}\dot{\beta}_{n-1} = 0;$$

здесь $W(\alpha) = 2\Gamma_1(\alpha) + Df(\alpha)$.

Перейдем теперь к интегрированию искомой системы (3.4.1) порядка $2n$ при выполнении равенств

$$\Gamma_{11}^\alpha(\alpha, \beta) \equiv \Gamma_{22}^\alpha(\alpha, \beta)g^2(\beta_1) \equiv \dots \equiv \Gamma_{n-1,n-1}^\alpha(\alpha, \beta)g^2(\beta_1)h^2(\beta_2) \dots = \Gamma_n(\alpha). \quad (3.4.2)$$

Введем также (по аналогии с (3.2.7)) ограничение и на функцию $f(\alpha)$: она должна удовлетворять преобразованному первому равенству из (3.2.4):

$$2\Gamma_1(\alpha) + \frac{d \ln |f(\alpha)|}{d\alpha} + \Gamma_n(\alpha)f^2(\alpha) \equiv 0. \quad (3.4.3)$$

Для полного интегрирования системы (3.4.1) необходимо знать, вообще говоря, $2n - 1$ независимых первых интегралов. Однако после замены переменных

$$w_n = z_n, \quad w_{n-1} = \sqrt{z_1^2 + \dots + z_{n-1}^2}, \quad w_{n-2} = \frac{z_2}{z_1}, \\ w_{n-3} = \frac{z_3}{\sqrt{z_1^2 + z_2^2}}, \quad \dots, \quad w_1 = \frac{z_{n-1}}{\sqrt{z_1^2 + \dots + z_{n-2}^2}}$$

система (3.4.1) распадается следующим образом:

$$\begin{cases} \dot{\alpha} = -w_n + b\delta(\alpha), \\ \dot{w}_n = F(\alpha) + \Gamma_n(\alpha)f^2(\alpha)w_{n-1}^2, \\ \dot{w}_{n-1} = \left[2\Gamma_1(\alpha) + \frac{d \ln |f(\alpha)|}{d\alpha} \right] w_{n-1}w_n, \end{cases} \quad (3.4.4)$$

$$\begin{cases} \dot{w}_s = \pm w_{n-1} \sqrt{1 + w_s^2} f(\alpha) \dots [2\Gamma_{s+1}(\beta_s) + Dj(\beta_s)], \\ \dot{\beta}_s = \pm \frac{w_s w_{n-1}}{\sqrt{1 + w_s^2}} f(\alpha) \dots, \quad s = 1, \dots, n-2, \end{cases} \quad (3.4.5)$$

$$\dot{\beta}_{n-1} = \pm \frac{w_{n-1}}{\sqrt{1 + w_{n-2}^2}} f(\alpha)g(\beta_1)h(\beta_2) \dots i(\beta_{n-2}), \quad (3.4.6)$$

где в системе (3.4.5) символом «...» показаны одинаковые члены, а функция $j(\beta_s)$ — одна из функций $g, h, \dots$, зависящая от соответствующего угла β_s .

Видно, что для полной интегрируемости системы (3.4.4)–(3.4.6) достаточно указать два независимых первых интеграла системы (3.4.4), по одному — для систем (3.4.5) (меняя в них независимые переменные; их $n - 2$ штуки), и дополнительный первый интеграл, «привязывающий» уравнение (3.4.6) (т.е. всего $n + 1$).

Теорема 3.4.1. Пусть для некоторых $\kappa, \lambda \in \mathbb{R}$ выполняются равенства

$$\Gamma_n(\alpha)f^2(\alpha) = \kappa \frac{d}{d\alpha} \ln |\delta(\alpha)|, \quad F(\alpha) = \lambda \frac{d}{d\alpha} \frac{\delta^2(\alpha)}{2}. \quad (3.4.7)$$

Тогда при выполнении условий (3.4.2), (3.4.3) система (3.4.1) обладает полным набором $(n + 1)$ независимых, вообще говоря, трансцендентных первых интегралов.

Поставим в соответствие системе третьего порядка (3.4.4) неавтономную систему второго порядка

$$\begin{cases} \frac{dw_n}{d\alpha} = \frac{F(\alpha) + \Gamma_n(\alpha)f^2(\alpha)w_{n-1}^2}{-w_n + b\delta(\alpha)}, \\ \frac{dw_{n-1}}{d\alpha} = \frac{[2\Gamma_1(\alpha) + Df(\alpha)]w_{n-1}w_n}{-w_n + b\delta(\alpha)}. \end{cases} \quad (3.4.8)$$

Далее, вводя однородные переменные по формулам

$$w_n = u_n\delta(\alpha), \quad w_{n-1} = u_{n-1}\delta(\alpha),$$

приводим систему (3.4.8) к следующему виду:

$$\begin{cases} \delta(\alpha)\frac{du_n}{d\alpha} = \frac{F_3(\alpha) + \Gamma_n(\alpha)f^2(\alpha)\delta(\alpha)u_{n-1}^2 + \delta'(\alpha)u_n^2 - b\delta'(\alpha)u_n}{-u_n + b}, \\ \delta(\alpha)\frac{du_{n-1}}{d\alpha} = \frac{-\Gamma_n(\alpha)f^2(\alpha)\delta(\alpha)u_{n-1}u_n + \delta'(\alpha)u_{n-1}u_n - b\delta'(\alpha)u_n}{-u_n + b}, \end{cases} \quad (3.4.9)$$

$$F_3(\alpha) = \frac{F(\alpha)}{\delta(\alpha)}.$$

При выполнении условий (3.4.7) система (3.4.9) приводится к уравнению первого порядка

$$\frac{du_n}{du_{n-1}} = \frac{\lambda + \kappa u_{n-1}^2 + u_n^2 - bu_n}{(1 - \kappa)u_{n-1}u_n - bu_n}. \quad (3.4.10)$$

Уравнение (3.4.10) имеет вид уравнения Абеля (см. [29]). В частности, при $\kappa = -1$ оно имеет первый интеграл

$$\frac{u_n^2 + u_{n-1}^2 - bu_n + \lambda}{u_{n-1}} = C_1 = \text{const}, \quad (3.4.11)$$

который в прежних переменных выглядит следующим образом:

$$\Theta_1(w_n, w_{n-1}; \alpha) = G_1\left(\frac{w_n}{\delta(\alpha)}, \frac{w_{n-1}}{\delta(\alpha)}\right) = \frac{w_n^2 + w_{n-1}^2 - bw_n\delta(\alpha) + \lambda\delta^2(\alpha)}{w_{n-1}\delta(\alpha)} = C_1 = \text{const}. \quad (3.4.12)$$

Далее найдем явный вид дополнительного первого интеграла системы третьего порядка (3.4.4) при $\kappa = -1$. Для этого преобразуем для начала инвариантное соотношение (3.4.11) при $u_{n-1} \neq 0$ следующим образом:

$$\left(u_n - \frac{b}{2}\right)^2 + \left(u_{n-1} - \frac{C_1}{2}\right)^2 = \frac{b^2 + C_1^2}{4} - \lambda. \quad (3.4.13)$$

Видно, что параметры данного инвариантного соотношения должны удовлетворять условию

$$b^2 + C_1^2 - 4\lambda \geq 0, \quad (3.4.14)$$

и фазовое пространство системы (3.3.2) расслаивается на семейство поверхностей, задаваемых равенством (3.4.13).

Таким образом, в силу соотношения (3.4.11) первое уравнение системы (3.4.9) при $\kappa = -1$ примет вид

$$\frac{\delta(\alpha)}{\delta'(\alpha)} \frac{du_n}{d\alpha} = \frac{2(\lambda - bu_n + u_n^2) - C_1 U_1(C_1, u_n)}{-u_n + b},$$

$$U_1(C_1, u_n) = \frac{1}{2} \left\{ C_1 \pm \sqrt{C_1^2 - 4(u_n^2 - bu_n + \lambda)} \right\},$$

при этом постоянная интегрирования C_1 выбирается из условия (3.4.14). Дополнительный первый интеграл для системы (3.4.4) имеет следующий структурный вид:

$$\Theta_2(w_n, w_{n-1}; \alpha) = G_2\left(\delta(\alpha), \frac{w_n}{\delta(\alpha)}, \frac{w_{n-1}}{\delta(\alpha)}\right) = C_2 = \text{const}, \quad (3.4.15)$$

и при $\kappa = -1$ он найдется из квадратуры

$$\ln |g(\alpha)| = \int \frac{(b - u_n) du_n}{2(\lambda - bu_n + u_n^2) - C_1 \{C_1 \pm \sqrt{C_1^2 - 4(u_n^2 - bu_n + \lambda)}\} / 2}, \quad u_n = \frac{w_n}{\delta(\alpha)}.$$

При этом после взятия этого интеграла вместо C_1 можно подставить левую часть равенства (3.4.12). Правая часть данного равенства выражается через конечную комбинацию элементарных функций, а левая — в зависимости от функции $\delta(\alpha)$. Поэтому выражение первых интегралов (3.4.12), (3.4.15) через конечную комбинацию элементарных функций зависит не только от вычисления квадратур, но также и от явного вида функции $\delta(\alpha)$.

Первые интегралы для систем (3.4.5) будут иметь вид

$$\Theta_{s+2}(w_s; \beta_s) = \frac{\sqrt{1 + w_s^2}}{\Psi_s(\beta_s)} = C_{s+2} = \text{const}, \quad s = 1, \dots, n-2, \quad (3.4.16)$$

о функциях $\Psi_s(\beta_s)$, $s = 1, \dots, n-2$, см. (3.2.12), ..., (3.2.14). А дополнительный первый интеграл, «привязывающий» уравнение (3.4.6), находится по аналогии с (3.2.16):

$$\Theta_{n+1}(w_2, w_1; \alpha, \beta) = \beta_{n-1} \pm \int_{\beta_{n-2,0}}^{\beta_{n-2}} \frac{C_n i(b)}{\sqrt{C_{n-1}^2 \Psi_{n-2}^2(b) - C_n^2}} db = C_{n+1} = \text{const},$$

при этом после взятия этого интеграла вместо постоянных C_{n-1} , C_n можно подставить соответствующие левые части равенства (3.4.16).

3.5. Замечания о структуре первых интегралов систем с диссипацией. Если α — периодическая координата периода 2π , то система (3.4.4) становится динамической системой с переменной диссипацией с нулевым средним. При этом при $b = 0$ она превращается в систему консервативную, которая обладает двумя гладкими первыми интегралами вида (3.3.2), (3.2.9). В силу (3.4.7)

$$\Phi_1(z_n, \dots, z_1; \alpha) = z_1^2 + \dots + z_n^2 + 2 \int_{\alpha_0}^{\alpha} F(b) db \cong w_n^2 + w_{n-1}^2 + \lambda \delta^2(\alpha), \quad (3.5.1)$$

где « $\cong$ » означает равенство с точностью до аддитивной постоянной. При этом в силу (3.4.3) и (3.4.7)

$$\Phi_2(z_{n-1}, \dots, z_1; \alpha) = \sqrt{z_1^2 + \dots + z_{n-1}^2} f(\alpha) \exp \left\{ 2 \int_{\alpha_0}^{\alpha} \Gamma_1(b) db \right\} \cong w_{n-1} \delta(\alpha) = C_2 = \text{const}, \quad (3.5.2)$$

где « $\cong$ » означает равенство с точностью уже до мультипликативной постоянной.

Очевидно, что отношение двух первых интегралов (3.5.1), (3.5.2) (или (3.3.2), (3.2.9)) также является первым интегралом системы (3.4.4) при $b = 0$. Но при $b \neq 0$ каждая из функций

$$w_n^2 + w_{n-1}^2 - bw_n \delta(\alpha) + \lambda \delta^2(\alpha) \quad (3.5.3)$$

и (3.5.2) по отдельности не является первым интегралом системы (3.4.4). Однако отношение функций (3.5.3), (3.5.2) является первым интегралом системы (3.4.4) (при $\kappa = -1$) при любом b .

Вообще же, для систем с диссипацией трансцендентность функций (в смысле наличия существенно особых точек) как первых интегралов наследуется из нахождения в системе притягивающих или отталкивающих предельных множеств.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Айдагулов Р. Р., Шамолин М. В. Архимедовы равномерные структуры // Совр. мат. Фундам. напр. — 2007. — 23. — С. 46–51.
2. Айдагулов Р. Р., Шамолин М. В. Многообразия непрерывных структур // Совр. мат. Фундам. напр. — 2007. — 23. — С. 71–86.

3. *Богоявленский О. И.* Динамика твердого тела с n эллипсоидальными полостями, заполненными магнитной жидкостью// Докл. АН СССР. — 1983. — 272, № 6. — С. 1364–1367.
4. *Богоявленский О. И.* Некоторые интегрируемые случаи уравнений Эйлера// Докл. АН СССР. — 1986. — 287, № 5. — С. 1105–1108.
5. *Бурбаки Н.* Интегрирование. Меры, интегрирование мер. — М.: Наука, 1967.
6. *Бурбаки Н.* Интегрирование. Меры на локально компактных пространствах. Продолжение меры. Интегрирование мер. Меры на отделимых пространствах. — М.: Наука, 1977.
7. *Веселов А. П.* Об условиях интегрируемости уравнений Эйлера на $so(4)$ // Докл. АН СССР. — 1983. — 270, № 6. — С. 1298–1300.
8. *Георгиевский Д. В., Шамолин М. В.* Кинематика и геометрия масс твердого тела с неподвижной точкой в $\mathbb{R}^n$ // Докл. РАН. — 2001. — 380, № 1. — С. 47–50.
9. *Георгиевский Д. В., Шамолин М. В.* Обобщенные динамические уравнения Эйлера для твердого тела с неподвижной точкой в $\mathbb{R}^n$ // Докл. РАН. — 2002. — 383, № 5. — С. 635–637.
10. *Георгиевский Д. В., Шамолин М. В.* Первые интегралы уравнений движения обобщенного гироскопа в $\mathbb{R}^n$ // Вестн. Моск. ун-та. Сер. 1. Мат. Мех. — 2003. — 5. — С. 37–41.
11. *Георгиевский Д. В., Шамолин М. В.* Символы Леви-Чивиты, обобщенные векторные произведения и новые случаи интегрируемости в механике многомерного тела// Совр. мат. прилож. — 2012. — 76. — С. 22–39.
12. *Дубровин Б. А., Новиков С. П., Фоменко А. Т.* Современная геометрия. — М.: Наука, 1979.
13. *Ерошин В. А., Самсонов В. А., Шамолин М. В.* Модельная задача о торможении тела в сопротивляющейся среде при струйном обтекании// Изв. РАН. Мех. жидк. газа. — 1995. — № 3. — С. 23–27.
14. *Иванова Т. А.* Об уравнениях Эйлера в моделях теоретической физики// Мат. заметки. — 1992. — 52, № 2. — С. 43–51.
15. *Козлов В. В.* Интегрируемость и неинтегрируемость в гамильтоновой механике// Усп. мат. наук. — 1983. — 38, № 1. — С. 3–67.
16. *Козлов В. В.* Рациональные интегралы квазиоднородных динамических систем// Прикл. мат. мех. — 2015. — 79, № 3. — С. 307–316.
17. *Козлов В. В.* Тензорные инварианты и интегрирование дифференциальных уравнений// Усп. мат. наук. — 2019. — 74, № 1 (445). — С. 117–148.
18. *Колмогоров А. Н.* О динамических системах с интегральным инвариантом на торе// Докл. АН СССР. — 1953. — 93, № 5. — С. 763–766.
19. *Локшин Б. Я., Самсонов В. А., Шамолин М. В.* Маятниковые системы с динамической симметрией// Совр. мат. прилож. — 2016. — 100. — С. 76–133.
20. *Манаков С. В.* Замечание об интегрировании уравнений Эйлера динамики n -мерного твердого тела// Функционал. прилож. — 1976. — 10, № 4. — С. 93–94.
21. *Походня Н. В., Шамолин М. В.* Новый случай интегрируемости в динамике многомерного тела// Вестн. СамГУ. Естественнонауч. сер. — 2012. — 9, № 100. — С. 136–150.
22. *Походня Н. В., Шамолин М. В.* Некоторые условия интегрируемости динамических систем в трансцендентных функциях// Вестн. СамГУ. Естественнонауч. сер. — 2013. — 9/1, № 110. — С. 35–41.
23. *Походня Н. В., Шамолин М. В.* Интегрируемые системы на касательном расслоении к многомерной сфере// Вестн. СамГУ. Естественнонауч. сер. — 2014. — 7, № 118. — С. 60–69.
24. *Самсонов В. А., Шамолин М. В.* К задаче о движении тела в сопротивляющейся среде// Вестн. Моск. ун-та. Сер. 1. Мат. мех. — 1989. — № 3. — С. 51–54.
25. *Тихонов А. А.* Метод управления для угловой стабилизации электродинамической тросовой системы// Автомат. телемех. — 2020. — № 2. — С. 91–114.
26. *Трофимов В. В.* Уравнения Эйлера на конечномерных разрешимых группах Ли// Изв. АН СССР. Сер. мат. — 1980. — 44, № 5. — С. 1191–1199.
27. *Трофимов В. В., Шамолин М. В.* Геометрические и динамические инварианты интегрируемых гамильтоновых и диссипативных систем// Фундам. прикл. мат. — 2010. — 16, № 4. — С. 3–229.
28. *Чаплыгин С. А.* О движении тяжелых тел в несжимаемой жидкости// в кн.: Полн. собр. соч.. — Л.: Изд-во АН СССР, 1933. — С. 133–135.
29. *Шабат Б. В.* Введение в комплексный анализ. — М.: Наука, 1987.
30. *Шамолин М. В.* К задаче о движении тела в среде с сопротивлением// Вестн. Моск. ун-та. Сер. 1. Мат. Мех. — 1992. — 1. — С. 52–58.

31. Шамолин М. В. Классификация фазовых портретов в задаче о движении тела в сопротивляющейся среде при наличии линейного демпфирующего момента// Прикл. мат. мех. — 1993. — 57, № 4. — С. 40–49.
32. Шамолин М. В. Введение в задачу о торможении тела в сопротивляющейся среде и новое двухпараметрическое семейство фазовых портретов// Вестн. Моск. ун-та. Сер. 1. Мат. Мех. — 1996. — 4. — С. 57–69.
33. Шамолин М. В. Об интегрируемости в трансцендентных функциях// Усп. мат. наук. — 1998. — 53, № 3. — С. 209–210.
34. Шамолин М. В. Новые интегрируемые по Якоби случаи в динамике твердого тела, взаимодействующего со средой// Докл. РАН. — 1999. — 364, № 5. — С. 627–629.
35. Шамолин М. В. Интегрируемость по Якоби в задаче о движении четырехмерного твердого тела в сопротивляющейся среде// Докл. РАН. — 2000. — 375, № 3. — С. 343–346.
36. Шамолин М. В. Об интегрировании некоторых классов неконсервативных систем// Усп. мат. наук. — 2002. — 57, № 1. — С. 169–170.
37. Шамолин М. В. Об одном интегрируемом случае уравнений динамики на $so(4) \times \mathbf{R}^4$ // Усп. мат. наук. — 2005. — 60, № 6. — С. 233–234.
38. Шамолин М. В. Сопоставление интегрируемых по Якоби случаев плоского и пространственного движения тела в среде при струйном обтекании// Прикл. мат. мех. — 2005. — 69, № 6. — С. 1003–1010.
39. Шамолин М. В. Случай полной интегрируемости в динамике на касательном расслоении двумерной сферы// Усп. мат. наук. — 2007. — 62, № 5. — С. 169–170.
40. Шамолин М. В. Динамические системы с переменной диссипацией: подходы, методы, приложения// Фундам. прикл. мат. — 2008. — 14, № 3. — С. 3–237.
41. Шамолин М. В. Новые случаи полной интегрируемости в динамике динамически симметричного четырехмерного твердого тела в неконсервативном поле// Докл. РАН. — 2009. — 425, № 3. — С. 338–342.
42. Шамолин М. В. Случай полной интегрируемости в динамике четырехмерного твердого тела в неконсервативном поле// Усп. мат. наук. — 2010. — 65, № 1. — С. 189–190.
43. Шамолин М. В. Новый случай интегрируемости в динамике четырехмерного твердого тела в неконсервативном поле// Докл. РАН. — 2011. — 437, № 2. — С. 190–193.
44. Шамолин М. В. Полный список первых интегралов в задаче о движении четырехмерного твердого тела в неконсервативном поле при наличии линейного демпфирования// Докл. РАН. — 2011. — 440, № 2. — С. 187–190.
45. Шамолин М. В. Новый случай интегрируемости в динамике четырехмерного твердого тела в неконсервативном поле при наличии линейного демпфирования// Докл. РАН. — 2012. — 444, № 5. — С. 506–509.
46. Шамолин М. В. Новый случай интегрируемости в динамике многомерного твердого тела в неконсервативном поле// Докл. РАН. — 2013. — 453, № 1. — С. 46–49.
47. Шамолин М. В. Новый случай интегрируемости уравнений динамики на касательном расслоении к трехмерной сфере// Усп. мат. наук. — 2013. — 68, № 5 (413). — С. 185–186.
48. Шамолин М. В. Полный список первых интегралов динамических уравнений движения четырехмерного твердого тела в неконсервативном поле при наличии линейного демпфирования// Докл. РАН. — 2013. — 449, № 4. — С. 416–419.
49. Шамолин М. В. Новый случай интегрируемости в динамике многомерного твердого тела в неконсервативном поле при учете линейного демпфирования// Докл. РАН. — 2014. — 457, № 5. — С. 542–545.
50. Шамолин М. В. Интегрируемые системы с переменной диссипацией на касательном расслоении к многомерной сфере и приложения// Фундам. прикл. мат. — 2015. — 20, № 4. — С. 3–231.
51. Шамолин М. В. Полный список первых интегралов динамических уравнений движения многомерного твердого тела в неконсервативном поле// Докл. РАН. — 2015. — 461, № 5. — С. 533–536.
52. Шамолин М. В. Полный список первых интегралов уравнений движения многомерного твердого тела в неконсервативном поле при наличии линейного демпфирования// Докл. РАН. — 2015. — 464, № 6. — С. 688–692.
53. Шамолин М. В. Интегрируемые неконсервативные динамические системы на касательном расслоении к многомерной сфере// Диффер. уравн. — 2016. — 52, № 6. — С. 743–759.
54. Шамолин М. В. Новые случаи интегрируемых систем с диссипацией на касательном расслоении двумерного многообразия// Докл. РАН. — 2017. — 475, № 5. — С. 519–523.
55. Шамолин М. В. Новые случаи интегрируемых систем с диссипацией на касательном расслоении к многомерной сфере// Докл. РАН. — 2017. — 474, № 2. — С. 177–181.

56. *Шамолин М. В.* Новые случаи интегрируемых систем с диссипацией на касательном расслоении трехмерного многообразия// Докл. РАН. — 2017. — 477, № 2. — С. 168–172.
57. *Шамолин М. В.* Интегрируемые динамические системы с конечным числом степеней свободы с диссипацией// Пробл. мат. анал. — 2018. — № 95. — С. 79–101.
58. *Шамолин М. В.* Новые случаи интегрируемых систем с диссипацией на касательном расслоении многомерного многообразия// Докл. РАН. — 2018. — 482, № 5. — С. 527–533.
59. *Шамолин М. В.* Новые случаи интегрируемых систем с диссипацией на касательном расслоении четырехмерного многообразия// Докл. РАН. — 2018. — 479, № 3. — С. 270–276.
60. *Шамолин М. В.* Интегрируемые динамические системы с диссипацией. Кн. 1. Твердое тело в неконсервативном поле. — М.: ЛЕНАНД, 2019.
61. *Шамолин М. В.* Новые случаи интегрируемых систем девятого порядка с диссипацией// Докл. РАН. — 2019. — 489, № 6. — С. 592–598.
62. *Шамолин М. В.* Новые случаи интегрируемых систем пятого порядка с диссипацией// Докл. РАН. — 2019. — 485, № 5. — С. 583–587.
63. *Шамолин М. В.* Новые случаи интегрируемых систем седьмого порядка с диссипацией// Докл. РАН. — 2019. — 487, № 4. — С. 381–386.
64. *Шамолин М. В.* Интегрируемые динамические системы с диссипацией. Кн. 2: Закрепленные маятники разной размерности. — М.: ЛЕНАНД, 2021.
65. *Шамолин М. В.* Новые случаи интегрируемых систем нечетного порядка с диссипацией// Докл. РАН. Мат. информ. процессы управл. — 2020. — 491, № 1. — С. 95–101.
66. *Шамолин М. В.* Новые случаи однородных интегрируемых систем с диссипацией на касательном расслоении двумерного многообразия// Докл. РАН. Мат. информ. процессы управл. — 2020. — 494, № 1. — С. 105–111.
67. *Шамолин М. В.* Новые случаи однородных интегрируемых систем с диссипацией на касательном расслоении трехмерного многообразия// Докл. РАН. Мат. информ. процессы управл. — 2020. — 495, № 1. — С. 84–90.
68. *Шамолин М. В.* Новые случаи однородных интегрируемых систем с диссипацией на касательном расслоении четырехмерного многообразия// Докл. РАН. Мат. информ. процессы управл. — 2021. — 497, № 1. — С. 23–30.
69. *Шамолин М. В.* Новые случаи интегрируемости геодезических, потенциальных и диссипативных систем на касательном расслоении конечномерного многообразия// Докл. РАН. Мат. информ. процессы управл. — 2021. — 500, № 1. — С. 78–86.
70. *Шамолин М. В.* Тензорные инварианты геодезических, потенциальных и диссипативных систем на касательном расслоении двумерного многообразия// Докл. РАН. Мат. информ. процессы управл. — 2021. — 501, № 1. — С. 89–94.
71. *Шамолин М. В.* Системы с конечным числом степеней свободы с диссипацией: анализ и интегрируемость. I. Порождающая задача из динамики многомерного твердого тела, помещенного в неконсервативное поле сил// Итоги науки техн. Совр. мат. прилож. Темат. обзоры. — 2022. — 211. — С. xx–xx.
72. *Шамолин М. В.* Системы с конечным числом степеней свободы с диссипацией: анализ и интегрируемость. II. Общий класс динамических систем на касательном расслоении многомерной сферы// Итоги науки техн. Совр. мат. прилож. Темат. обзоры. — 2022. — 212. — С. xx–xx.
73. *Aleksandrov A. Y., Aleksandrova E. B., Tikhonov A. A.* On the monoaxial stabilization of a rigid body under vanishing restoring torque// AIP Conf. Proc. — 2018. — 1959. — 080001.
74. *Poincaré H.* Calcul des probabilités. — Paris: Gauthier-Villars, 1912.
75. *Shamolin M. V.* Some questions of the qualitative theory of ordinary differential equations and dynamics of a rigid body interacting with a medium// J. Math. Sci. — 2002. — 110, № 2. — P. 2528–2557.
76. *Tikhonov A. A., Yakovlev A. B.* On dependence of equilibrium characteristics of the space tethered system on environmental parameters// Int. J. Plasma Env. Sci. Techn.. — 13, № 1. — P. 49–52.

Шамолин Максим Владимирович

Московский государственный университет имени М. В. Ломоносова

E-mail: shamolin.maxim@yandex.ru, shamolin@imec.msu.ru